

Beschreibung des Ladevorgangs bei einer Induktivität

Schaltung: An eine Serienschaltung eines Widerstandes R und einer Induktivität L wird zum Zeitpunkt $t=0$ die Spannung U_0 gelegt (vgl. Heft).

Beachte:

R ist die Summe aus einem Widerstand R_1 , der zur Spule tatsächlich in Serie geschaltet wird, und aus dem Widerstand R_{Spule} der Spule selbst; nur bei einer „idealen“ Spule (z. B. aus Supraleitern aufgebaut) ist $R_{\text{Spule}} = 0$.

Der Gesamtstrom $I(t)$ in diesem Stromkreis setzt sich additiv zusammen aus dem Strom I_0 , der sich ausbildet, nachdem sich nach einer längeren Zeitspanne das Magnetfeld in der Spule aufgebaut hat und sich nicht mehr ändert, und aus dem nach der Lenzschen Regel entgegengesetzt zu I_0 fließenden Induktionsstrom I_{ind} :

$$I(t) = I_0 + I_{\text{ind}}(t)$$

Da nach dem Einschalten $I_{\text{ind}}(t)$ entgegengesetzt zu I_0 fließt, ist $I_{\text{ind}}(t)$ negativ, falls wir die Richtung von I_0 als positiv definieren; man muß also I_0 um $|I_{\text{ind}}(t)|$ vermindern, um den resultierenden Gesamtstrom $I(t)$ zu erhalten.

Spezialfälle:

- $t=0$: $I_{\text{ind}}(0) = -I_0$, somit ist $I(0) = 0$
- nach „langer“ Zeit t : $I_{\text{ind}}(t) \approx 0$, genauer: $\lim_{t \rightarrow \infty} I(t) = I_0$ für $t \rightarrow \infty$

I_0 ist nach dem Ohmschen Gesetz durch U_0 und R gegeben: $U_0 = R \cdot I_0$

Vereinbarungen:

U_R = Spannung über R

$U_L = U_{\text{ind}}$ = Spannung über L

U_0 = Spannung über der Serienschaltung aus R und L

Vom Ohmschen Widerstand R aus gesehen liegen die Spannungen U_L und U_0 in Reihe; bei einer Reihenschaltung addieren sich die Spannungen:

$$(1) \quad U_R = U_0 + U_L$$

Beachte: U_L hat negatives Vorzeichen, falls wir U_0 als positiv definieren.

$$(2) \quad U_0 = R \cdot I_0$$

$$(3) \quad U_R = R \cdot I(t) \quad (\text{Ohmsches Gesetz})$$

$$(4) \quad U_L = U_{\text{ind}} = -L \cdot I'(t)$$

Beachte: $-L \cdot I'(t) < 0$, denn $I'(t) > 0$, da I nach dem Einschalten streng monoton wächst

Setzen wir (2), (3) und (4) in (1) ein, folgt:

$$R \cdot I(t) = R \cdot I_0 - L \cdot I'(t) \quad \Leftrightarrow \quad L \cdot I'(t) = R \cdot [I_0 - I(t)]$$

Die Funktion $I(t)$ erfüllt somit die Differentialgleichung

$$(*) \quad I'(t) = (R/L) \cdot [I_0 - I(t)]$$

mit der Anfangsbedingung

$$(**) \quad I(0) = 0$$

Wir suchen eine Funktion $I(t)$, welche die Anfangswertaufgabe **(*)**, **(**)** löst. Es läßt sich beweisen, daß die Lösung der Gleichungen **(*)**, **(**)** eindeutig bestimmt ist; mit einer (selbst durch Raten) gefundenen Lösung ist damit klar, daß es eine weitere Lösung nicht gibt.

Behauptung:

Die Funktion

$$I(t) = I_0 \cdot (1 - e^{-\frac{R}{L}t})$$

erfüllt die Gleichungen **(*)**, **(**)** und ist nach dem Eindeutigkeitssatz die einzige Lösung.

Beweis:

$$\text{a) } I(0) = I_0 \cdot (1 - e^0) = I_0 \cdot (1 - 1) = 0 \quad (**) \text{ ist erfüllt!}$$

$$\begin{aligned} \text{b) } I'(t) &= I_0 \cdot (1 - e^{-\frac{R}{L}t})' = I_0 \cdot [-(-\frac{R}{L} e^{-\frac{R}{L}t})] = \frac{R}{L} \cdot I_0 \cdot e^{-\frac{R}{L}t} = \frac{R}{L} \cdot [I_0 \cdot e^{-\frac{R}{L}t} - I_0 + I_0] \\ &= \frac{R}{L} \cdot [I_0 - (I_0 - I_0 \cdot e^{-\frac{R}{L}t})] = \frac{R}{L} \cdot [I_0 - I(t)] \quad (*) \text{ ist erfüllt!} \end{aligned}$$

Graph der Funktion **$I(t)$** für $I_0 = 5 \text{ A}$, $R = 100 \Omega$ und $L = 10 \text{ H}$:

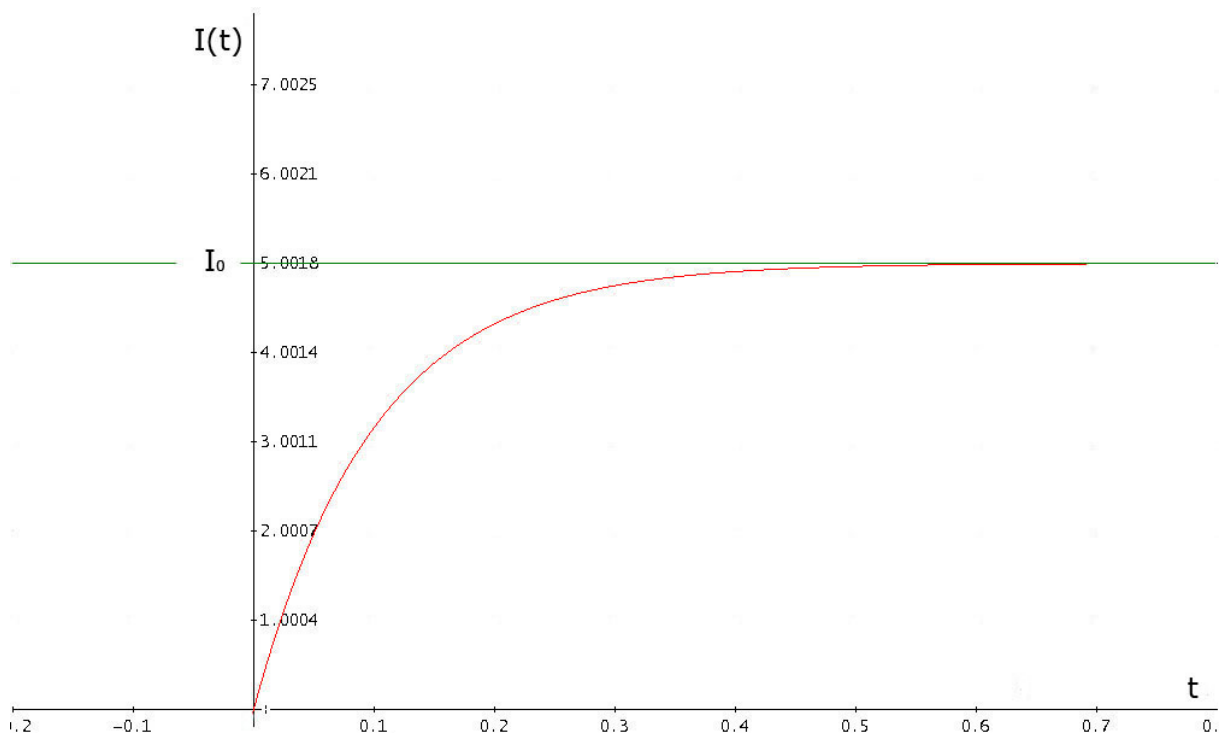


Fig. 1

Wegen

$$U_{\text{ind}}(t) = -L \cdot I'(t)$$

erhalten wir für den zeitlichen Verlauf der Induktionsspannung:

$$U_{\text{ind}}(t) = -L \cdot \frac{R}{L} \cdot I_0 \cdot e^{-\frac{R}{L}t} = -R \cdot I_0 \cdot e^{-\frac{R}{L}t} = -U_0 \cdot e^{-\frac{R}{L}t}$$

Graph der Funktion $U_{\text{ind}}(t)$ für $I_0 = 5 \text{ A}$, $R = 100 \Omega$ und $L = 10 \text{ H}$, also $U_0 = 500 \text{ V}$:

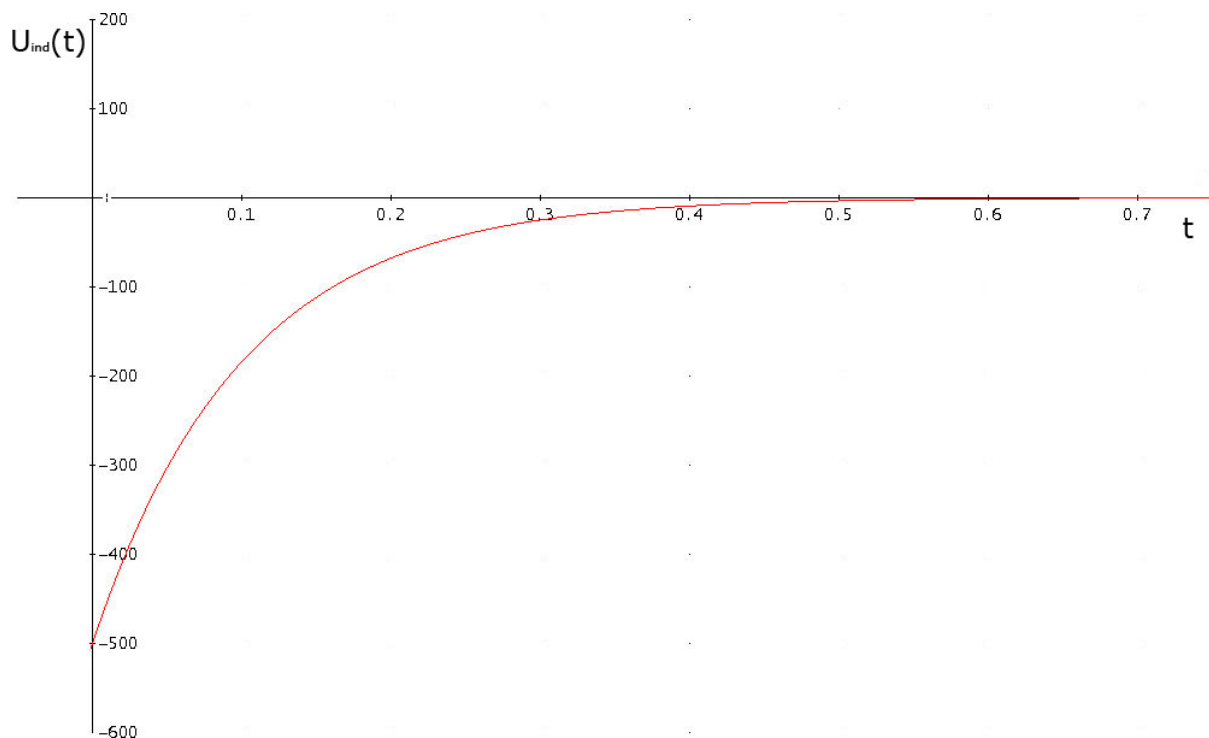


Fig. 2

Zeitkonstante und Halbwertzeit einer LR-Serienschaltung

Definition: Unter der Halbwertzeit t_H verstehen wir diejenige Zeitspanne seit dem Anlegen der Spannung U_0 an die Serienschaltung von L und R , nach der der Gesamtstrom $I(t)$ die Hälfte seines Maximalwertes I_0 erreicht.

Gemäß dieser Definition folgt

$$\begin{aligned}
 I(t_H) = \frac{1}{2} \cdot I_0 &\Leftrightarrow \frac{I_0}{2} = I_0 \cdot (1 - e^{-\frac{R}{L}t_H}) \\
 &\Leftrightarrow e^{-\frac{R}{L}t_H} = \frac{1}{2} \\
 &\Leftrightarrow -\frac{R}{L} \cdot t_H = \ln 1 - \ln 2 \\
 &\Leftrightarrow t_H = \frac{L}{R} \cdot \ln 2
 \end{aligned}$$

Der Bruch L/R hat die Dimension einer Zeit (wird also in s gemessen) und heißt Zeitkonstante τ .

Es gilt für

- ein LR-Glied: $\tau = L/R$
- ein RC-Glied: $\tau = R \cdot C$

siehe auch <http://de.wikipedia.org/wiki/Zeitkonstante>.

Halbwertzeit:

$$t_H = \tau \cdot \ln 2$$

Für $R = 100 \Omega$ und $L = 10 \text{ H}$ folgt: $\tau = 0,1 \text{ s}$ und $t_H = 0,1 \text{ s} \cdot \ln 2 \approx 0,07 \text{ s}$ (vgl. Fig. 1).

Energie W_{mag} des Magnetfeldes einer vom Strom I_0 durchflossenen Induktivität L

Vorbemerkung: Aus **Leistung=Arbeit/Zeit** bzw. $P=W/t$ folgt: $W=P \cdot t$, falls die Leistung zeitlich konstant ist; insbesondere können wir die Arbeit W (das Produkt $P \cdot t_0$), die in der Zeitspanne $[0; t_0]$ bei konstanter Leistung P verrichtet wird, als Fläche des Rechtecks mit der Länge t_0 und der Höhe P verstehen. Falls die Leistung als Funktion der Zeit während der Zeitspanne $[0; t_0]$ nicht konstant ist, teilen wir das Intervall $[0; t_0]$ in n gleichlange Teile der Länge $\Delta t = (t_0 - 0)/n$ und nehmen über jedem dieser Teilintervalle der Länge Δt die Leistung als konstant an, so daß sich als Näherung der Funktion $t \rightarrow P(t)$ eine Treppenfunktion ergibt, deren Graph mit der t -Achse eine aus n Teilrechtecken bestehende Treppenfigur einschließt. Der Flächeninhalt der sich aus n Rechtecken der Breite Δt und mit Inhalt $A_i = P(i \cdot \Delta t) \cdot \Delta t$, $0 \leq i \leq n-1$, zusammensetzenden Treppenfigur ist wohldefiniert, und die Arbeit W , die im Zeitintervall $[0; t_0]$ verrichtet wird, erhalten wir als Integral (hier: Grenzwert der Untersumme):

$$W = \lim_{n \rightarrow \infty} \sum_{i=0}^{n-1} P(i \cdot \Delta t) \cdot \Delta t = \int_0^{t_0} P(t) dt$$

$P(t)$ heißt auch Momentanleistung zum Zeitpunkt t .

Wir leiten den Term für W_{mag} auf zwei Arten her, indem wir

- (1) die beim Ladevorgang zugeführte elektrische Energie,
 - (2) die beim Entladevorgang freigesetzte elektrische Energie
- ermitteln; in beiden Fällen ergibt sich dasselbe Ergebnis.

zu (1):

Momentanleistung:

$$P(t) = U_{\text{ind}}(t) \cdot I_{\text{ind}}(t) = -U_0 \cdot e^{-\frac{R}{L}t} \cdot (-I_0 \cdot e^{-\frac{R}{L}t}) = R \cdot I_0^2 \cdot e^{-2\frac{R}{L}t}$$

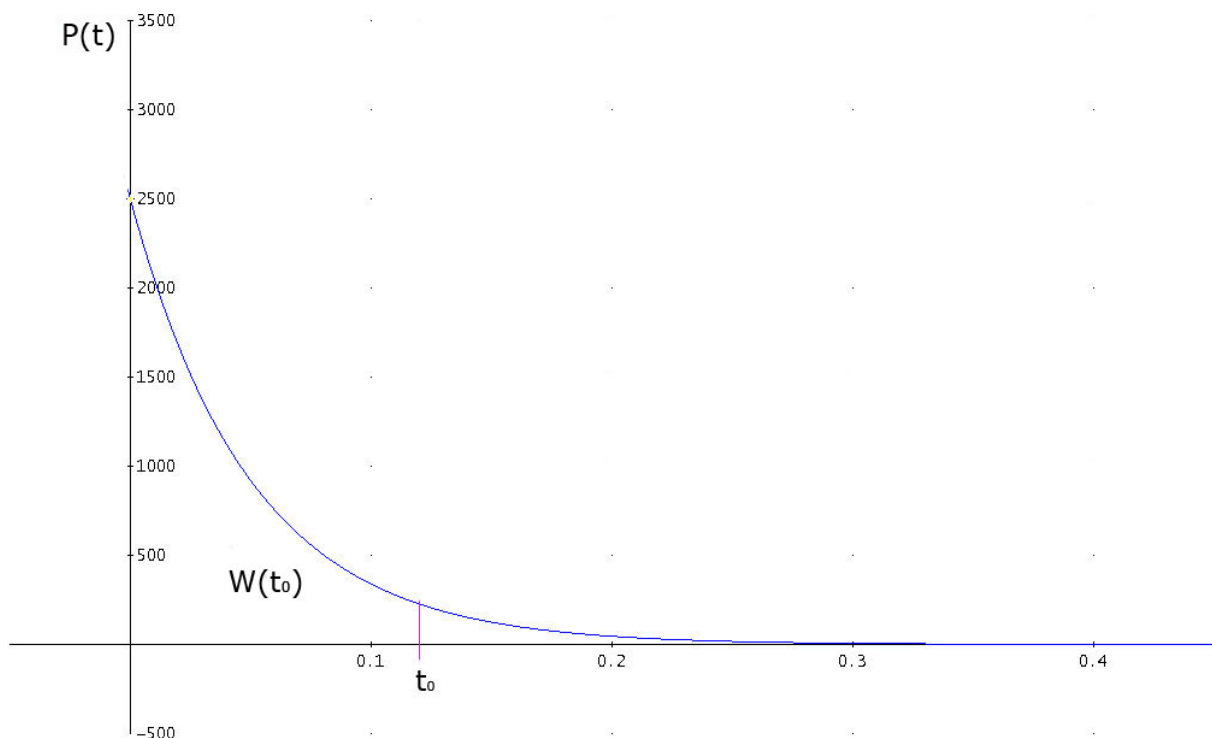


Fig. 3

Magnetische Energie:

$$W_{\text{mag}} = \lim_{t_0 \rightarrow \infty} W(t_0) = \lim_{t_0 \rightarrow \infty} \int_0^{t_0} P(t) dt = R \cdot I_0^2 \cdot \lim_{t_0 \rightarrow \infty} \int_0^{t_0} e^{-\frac{R}{L}t} dt = R \cdot I_0^2 \cdot \lim_{t_0 \rightarrow \infty} \left(-\frac{L}{R} \right) e^{-\frac{R}{L}t} \Big|_0^{t_0}$$

$$W_{\text{mag}} = R \cdot I_0^2 \cdot \left(-\frac{L}{R} \right) \lim_{t_0 \rightarrow \infty} \left[e^{-\frac{R}{L}t_0} - e^0 \right] = R \cdot I_0^2 \cdot \left(-\frac{L}{R} \right) \lim_{t_0 \rightarrow \infty} \left[e^{-\frac{R}{L}t_0} - 1 \right] = \frac{1}{2} \cdot L \cdot I_0^2$$

zu (2):

Momentanleistung beim Entladevorgang, der zum Zeitpunkt $t = 0$ beginnt:

$$P(t) = U_{\text{ind}}(t) \cdot I_{\text{ind}}(t) = -L \cdot I_{\text{ind}}'(t) \cdot I_{\text{ind}}(t) > 0, \text{ da } I_{\text{ind}}(t) \text{ fällt und } I_{\text{ind}}'(t) \text{ folglich negativ ist.}$$

Die im Intervall $[0; t_0]$ verrichtete Arbeit W_{mag} berechnen wir als Integral:

$$W(t_0) = \int_0^{t_0} P(t) dt = -L \int_0^{t_0} I_{\text{ind}}(t) \cdot I_{\text{ind}}'(t) dt = -\frac{1}{2} \cdot L \int_0^{t_0} 2 \cdot I_{\text{ind}}(t) \cdot I_{\text{ind}}'(t) dt$$

Die Funktion $I_{\text{ind}}^2(t)$ ist nach der Kettenregel Stammfunktion zu $2 \cdot I_{\text{ind}}(t) \cdot I_{\text{ind}}'(t)$:

$$W(t_0) = -\frac{1}{2} \cdot L \cdot I_{\text{ind}}^2(t) \Big|_0^{t_0} = -\frac{1}{2} \cdot L \cdot (I_{\text{ind}}^2(t_0) - I_{\text{ind}}^2(0)) = -\frac{1}{2} \cdot L \cdot (I_{\text{ind}}^2(t_0) - I_0^2)$$

Durch Grenzübergang $t_0 \rightarrow \infty$ erhalten wir

$$W_{\text{mag}} = \lim_{t_0 \rightarrow \infty} W(t_0) = -\lim_{t_0 \rightarrow \infty} \frac{1}{2} \cdot L \cdot (I_{\text{ind}}^2(t_0) - I_0^2) = -\frac{1}{2} \cdot L \cdot (\lim_{t_0 \rightarrow \infty} I_{\text{ind}}^2(t_0) - I_0^2) = \frac{1}{2} \cdot L \cdot I_0^2$$

Bemerkenswert ist – dies gilt auch für die Herleitung gemäß (1) –, daß wir den Funktionsterm zu $I_{\text{ind}}(t)$ nicht kennen müssen, um das Integral auszuwerten; vielmehr genügt die Anwendung der Kettenregel, nach der gilt:

$$[I_{\text{ind}}^2(t)]' = 2 \cdot I_{\text{ind}}(t) \cdot I_{\text{ind}}'(t)$$

Falls wir den Strom I_0 mit I_{err} oder I bezeichnen, erhalten wir

$$W_{\text{mag}} = \frac{1}{2} \cdot L \cdot I_{\text{err}}^2 = \frac{1}{2} \cdot L \cdot I^2$$

als Energie des magnetischen Feldes B einer vom Strom $I_{\text{err}} = I$ durchflossenen Induktivität.

Übungsaufgabe

Zeige:

$$W_{\text{mag}} = \frac{1}{2} \cdot H \cdot B \cdot V$$

mit $V = A \cdot l = \text{Volumen der Spule}$.

Bemerkung: Unter der Energiedichte ρ_{mag} des magnetischen Feldes versteht man den Quotienten W_{mag}/V , somit folgt:

$$\rho_{\text{mag}} = \frac{1}{2} \cdot H \cdot B$$